

BOLETÍN

NOVIEMBRE 2025

Hispa
Rob

PLATAFORMA TECNOLÓGICA ESPAÑOLA DE ROBÓTICA

www.hisparob.es



GOBIERNO
DE ESPAÑA

MINISTERIO
DE CIENCIA, INNOVACIÓN
Y UNIVERSIDADES



AGENCIA
ESTATAL DE
INVESTIGACIÓN

ÍNDICE

Breves..... Pág. 2

- From research to reality: Robots that learn, adapt and assist
- Proyecto DEXTER: robótica para reutilizar la basura espacial
- Teaching robots to map large environments
- El robot guiado por IA que reconstruye frescos de Pompeya como si jugara a un puzzle
- Consulta las últimas convocatorias de I+D+i
- Ofertas de empleo de nuestros socios

HispaRob..... Pág. 3

- HispaRob en Advanced Manufacturing Madrid 2025
- HispaRob participa en IBERDISCAP 2025
- Crónica de la Jornada HispaRob por la Semana Europea de la Robótica ERW2025

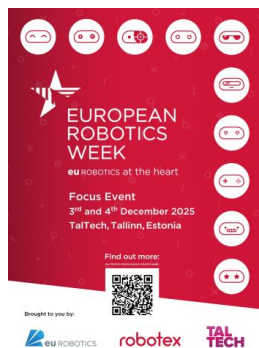
Nuestros socios..... Pág. 6

- Robótica colaborativa, ¿Está garantizada la seguridad en el trabajo?
- GeoEntec Environment Technologies gana el premio al “Proyecto del Año” en la Nit de la Robòtica por su plataforma ROVAG desarrollada con Eurecat
- GMV, doblemente galardonada en la 17ª edición de los Premios Comunicaciones Hoy por su innovación en los ámbitos industrial y sanitario
- ITI desarrolla solución 5G privada para la robótica conectada
- Estandarización de la robótica móvil para la industria
- Sensor de fuerza-par FTS de 6 ejes . Sentido del tacto robótico
- Una solución de proceso confiable con robots Stäubli y láser de fibra
- Adamo, el robot colaborativo que se certifica como dispositivo médico
- StockBot: El robot RFID autónomo que revela tu inventario real
- Ingeniería y fabricación conectadas: Acelerando la transición del diseño a la producción

Robótica educativa..... Pág. 11

- TaleMap: Interactividad a tus mapas personalizados
- Un ecosistema completo para aprender robótica
- PRODEL recibe la visita de la cúpula directiva de LEGO Education en SIMO Educación 2025
- Campamentos y talleres tecnológicos para las vacaciones escolares de Navidad

Eventos..... Pág. 13



From research to reality: Robots that learn, adapt and assist

Fuente: IFR - International Federation of Robotics

Service robots are quietly reshaping our daily environments. Once limited to factories or research labs, today's robots are becoming part of hospitals, classrooms, and public spaces, working alongside people and supporting tasks that range from industry to research. This shift marks a turning point in robotics: it is no longer a question if robots will be present in our lives, but how they will contribute meaningfully. The growing demand for robotics in sectors such as healthcare and education has driven the development of more versatile, mobile, and user-adaptable systems. Mobile manipulators, in particular, are evolving from task-specific tools into general-purpose platforms. At the same time, a new emphasis on modularity allows these platforms to be configured and customised for a range of use cases, offering solutions that respond to real-world needs and changing environments.

[Leer más.](#)

Proyecto DEXTER: robótica para reutilizar la basura espacial

Fuente: Cadena Ser

"Se estima que existen más de 36.000 objetos mayores de 10 centímetros orbitando la Tierra, un riesgo real para satélites operativos y futuras misiones espaciales".

La Universidad de Alicante participa en el proyecto DEXTER (Debris Extraction Tools for Extra-terrestrial Recycling) que tiene como objetivo desarrollar tecnologías de robótica espacial que hagan posible el reciclaje y la reutilización de materiales en órbita, avanzando hacia una verdadera economía circular en el espacio.

Este proyecto reúne a seis instituciones académicas y tecnológicas europeas: Universidad de Cranfield, Universidad de Alicante, SENER Aerospace, Magdrive, Moliri y Vimotek.

[Leer más.](#)

Teaching robots to map large environments

Fuente: Robohub

The artificial intelligence-driven system incrementally creates and aligns smaller submaps of the scene, which it stitches together to reconstruct a full 3D map, like of an office cubicle, while estimating the robot's position in real-time. Image courtesy of the researchers. A robot searching for workers trapped in a partially collapsed mine shaft must rapidly generate a map of the scene and identify its location within that scene as it navigates the treacherous terrain. Researchers have recently started building powerful machine-learning models to perform this complex task using only images from the robot's onboard cameras, but even the best models can only process a few images at a time.

[Leer más.](#)

El robot guiado por IA que reconstruye frescos de Pompeya como si jugara a un puzle

Fuente: La Vanguardia

Un robot guiado por inteligencia artificial ha ayudado a recomponer frescos fragmentados del área arqueológica de Pompeya, la ciudad destruida por la erupción del Vesubio en el año 79, utilizando la robótica para reordenar los restos como si se tratara de un rompecabezas. El prototipo se enmarca en "RePAIR", acrónimo de "reconstrucción del pasado", un proyecto de investigación financiado por la Unión Europea que desde el 2021 ha trabajado en reorganizar restos de frescos para reorganizarlos con la ayuda de brazos mecánicos. "Tras cuatro años de trabajo ha concluido el proyecto europeo RePAIR, una cooperación internacional que ha reunido mundos aparentemente lejanos: las técnicas más avanzadas de inteligencia artificial y robótica con la arqueología y la preservación de los bienes culturales", explicó en un comunicado el coordinador del proyecto, Marcello Pelillo.

[Leer más.](#)

Consulta las últimas convocatorias de I+D+i

<https://www.hisparob.es/convocatorias/>

Ofertas de empleo de nuestros socios

<https://www.hisparob.es/empleo/>

HispaRob en Advanced Manufacturing Madrid 2025

Los pasados 5 y 6 de noviembre se celebró la 17ª edición de **Advanced Manufacturing Madrid**, consolidándose como el gran punto de encuentro para la industria avanzada en España.

IFEMA Madrid reunió a más de 13.000 profesionales y 640 empresas expositoras, generando más de 52.000 interacciones comerciales en solo dos jornadas.

Dos días donde la tecnología, la innovación y el networking marcaron el rumbo del futuro industrial.

Como cada edición, **HispaRob** estuvo presente con un pequeño stand informativo, que permitió mantener un contacto directo con los asistentes y dar a conocer las iniciativas y servicios de la plataforma.

Además, la feria brindó la oportunidad de visitar a los numerosos socios y colaboradores de HispaRob que participaban como expositores, fortaleciendo la relación entre los miembros de la plataforma.



HispaRob participa en IBERDISCAP 2025

El evento [IBERDISCAP 2025](#), organizado por el **Hospital Los Madroños** bajo la coordinación de Jesús Tornero, se ha consolidado como un foro internacional de gran relevancia en el ámbito de la tecnología, la discapacidad y la inclusión.

Durante tres días, del 3al 5 de noviembre, **Sevilla** reunió a profesionales, investigadores, instituciones y empresas que trabajan —desde la ciencia, la innovación y la atención a las personas— para construir soluciones reales con impacto social.

La edición de este año destacó por un programa científico de alto nivel, con ponentes internacionales y sesiones centradas en **robótica, neurorrehabilitación, ingeniería biomédica, accesibilidad, inteligencia artificial y nuevas tecnologías asistivas**. También contó con un espacio expositivo donde instituciones, universidades, centros clínicos, startups y empresas presentaron equipamiento y desarrollos que marcarán el futuro del sector.



Varios socios de **HispaRob** participaron activamente, especialmente los pertenecientes al Grupo Temático de Robótica Médica y Asistencial, como es el caso de Tekniker, BTL o INNTEGRA.

Nuestra presidenta, **Jorgina Díaz**, presentó **casos de éxito** de dos de nuestros asociados, **CARTIF** e **Inrobics**, cuyas soluciones reflejan el compromiso de la plataforma con la robótica aplicada a la discapacidad y la asistencia. El debate posterior y las preguntas del público fueron especialmente enriquecedores, mostrando el creciente interés por la robótica en el ámbito asistencial.

IBERDISCAP 2025 también sirvió para reforzar la colaboración entre instituciones, empresas y socios de HispaRob, consolidándose como un punto de encuentro internacional, un espacio para compartir conocimiento y fomentar soluciones tecnológicas que aporten valor real a la sociedad.

Vídeo resumen del evento en [este enlace](#).

Crónica de la Jornada HispaRob por la Semana Europea de la Robótica ERW2025



Arte, ciencia y robótica: la tecnología al servicio de las personas

La Jornada de HispaRob por la Semana Europea de la Robótica 2025 (ERW2025) se ha celebrado los días 25 y 26 de noviembre con un éxito extraordinario de asistencia y participación.

Este año, además, la jornada contó con la **Presidencia de Honor de Su Majestad la Reina Letizia**, un respaldo institucional que pone en valor la importancia social, educativa y tecnológica del encuentro y del trabajo que HispaRob realiza en España dentro del marco de la Semana Europea de la Robótica, impulsada por la asociación euRobotics.

Organizada por HispaRob, esta edición se ha celebrado en conjunto con **Escuela de Ciencia y Valencia Innovation Capital**, reuniendo en los edificios de *La Harinera* y *Las Naves* de Valencia a profesionales del sector,

docentes, investigadores, empresas, alumnado y familias, que completaron el aforo en todas las mesas redondas, charlas y actividades prácticas.

Día 1 · La Harinera (25 de noviembre)

La jornada comenzó con la **bienvenida institucional**, con las intervenciones de **Jorgina Díaz**, presidenta de HispaRob; **José Vicente López Company**, director del CEFIRE València; y **Paula Llobet**, Concejala de Turismo, Innovación y Captación de Inversiones del Ayuntamiento de València.



A continuación se celebró la mesa **“Robótica y Emergencias: de la teoría a la práctica”**, con destacados expertos del sector como **Fernando Fernández Aguirre**, **José Luis Diego**, **Alfonso García Cerezo** y **Darío Samaniego**, moderados por **Daniel Sáez**, donde se analizaron casos reales de uso de robots en contextos operativos críticos.

La tarde continuó con la mesa **“Arte y Tecnología”**, en la que **Nuria Lloret**, **Gilles Martín**, **Johan Kildal** y **Cristina de Propios**, con la moderación de **Helena Ortiz**, exploraron el cruce entre creatividad, diseño e inteligencia artificial.



Paralelamente a las mesas redondas, se celebró en el edificio de Las Naves una **feria educativa STEAM abierta a colegios y familias**, donde numerosos asistentes pudieron ver de primera mano algunas de las propuestas más innovadoras en tecnología y robótica educativa de la mano de entidades como ALLKNOW Education, Academia de Inventores, Letcraft Educación, Escuela de Ciencia, JOVI, UPV, etc.

Día 2 · Las Naves (26 de noviembre)

El miércoles comenzó con una nueva **bienvenida institucional** a cargo de **Raquel Ibáñez**, CEO de Escuela de Ciencia; **Ricardo Muñoz**, coordinador nacional de la Semana Europea de la Robótica; y **Arturo Castelló**, Subdirector Técnico València Innovation Capital.



Seguidamente, **Patricia Heredia**, Ingeniera y divulgadora tecnológica en ValPat STEAM y CEO de MiniVinci, fue la encargada de la **Conferencia Inaugural**, ofreciendo una reflexión inspiradora sobre la tecnología con propósito, la creatividad y el papel transformador de la educación.

La primera mesa del día 26, **“La tecnología al servicio de la salud de las personas”**, contó con la organización del **Grupo de Robótica Médica y Asistencial de HispaRob**, donde participaron **Johan Kildal** (Tekniker), **Santiago Martínez de la Casa** (UC3M), **David Moreno** (Rockbotic / Fundación STEM con Zoe), **Fernando Fernández Rebollo** (Inrobics) y **Pilar Alonso Suárez** (TKNIKA), moderada por **Jorgina Díaz**, presidenta de HispaRob.



Crónica de la Jornada HispaRob por la Semana Europea de la Robótica ERW2025

Tras el *coffee break* patrocinado por Realman Robotics, se celebró la mesa “Gamificación y entornos virtuales en el aula”, con **Jerónimo García** (Letcraft Educación), **Francisco Blanes** (UPV), **Roberto Mediavilla** (Iberdrola) y **María Tinoco** (València Game City), moderados por **Javier Campos**, presidente de AVRE.

Además, se hizo entrega del [Sello de Calidad de Robótica Educativa](#), en un pequeño acto donde el coordinador del grupo de robótica educativa, Ricardo Muñoz, concedió este reconocimiento a las entidades que le fueron otorgado durante el periodo de 2025: **Letcraft Educación** y **GM Technology**.

La última mesa de la jornada, “Uso de la tecnología en las aulas: ¿regulación o prohibición?”, estuvo compuesta por diferentes agentes del sistema educativo con un debate abierto al público sobre la integración tecnológica en la educación actual. Participaron **José Vicente López Company** (CEFIRE), **Wladimir López de Zamora** (IES Hermanos Amorós), **Mª Emilia García Marqués** (Universidad de Valencia) y **José Luis Calvo** (INTEF), moderada por **Ainhoa Marcos** (ODILO).



Talleres prácticos impartidos por diferentes entidades del Grupo de Robótica Educativa de HispaRob.



A lo largo de la Jornada, algunas entidades del Grupo de Robótica Educativa de HispaRob, estuvieron realizando **talleres prácticos y gratuitos** a todos los asistentes del evento.

Se realizaron en dos formatos: por un lado, *una Gymkana Pechakucha*, que abarcaba un espacio abierto donde los participantes podían ir rotando por las diferentes zonas del aula abierta y conociendo las diferentes actividades y proyectos que ofrecían cada una de las entidades, probando los materiales que habían dispuesto cada una de ellas. Por otro, se sucedieron varios talleres más específicos y personalizados en aulas, repartidos en diferentes franjas horarias y para los diferentes niveles educativos.

Participaron en estas actividades las entidades de Prodel, Microlog, ALLKNOW Education, Letcraft, Academia de Inventores, JOVI, TbKids, Cantera de Empresas, Escuela de Ciencia y GM Technology.

Agradecimientos

- La Jornada HispaRob ERW2025 fue posible gracias al esfuerzo colectivo y, especialmente, al apoyo de sus anfitriones y coorganizadores: **Escuela de Ciencia y Valencia Innovation Capital**, cuya implicación resultó clave para la calidad del evento. La edición contó además con la Presidencia de Honor de **Su Majestad la Reina Letizia**, un respaldo institucional de gran relevancia.
- Agradecemos el compromiso de los patrocinadores **Iberdrola**, **Universitat Politècnica de València**, **Orange Empresas**, **Realman Robotics**, **Syn-Tech** y **GM Technology**, que hicieron posible los espacios y actividades del programa.
- Nuestro reconocimiento también para **ponentes y moderadores**, y de forma especial para **Mª José Sánchez Yago**, cuya labor como presentadora y conductora de las dos jornadas fue fundamental para la cohesión y dinamismo del evento.
- Igualmente, agradecemos la colaboración del **CEFIRE** y de las entidades del **Grupo de Robótica Educativa** de HispaRob, responsables de talleres prácticos llenos de creatividad.
- Extendemos nuestro agradecimiento a **Ricardo Muñoz**, coordinador nacional de la Semana Europea de la Robótica, por reforzar el papel de España dentro de la iniciativa de euRobotics; y a **Jorgina Díaz**, presidenta de HispaRob, por su impulso constante.
- Finalmente, gracias al **público asistente** —profesorado, familias, estudiantes, investigadores y profesionales— por su participación activa y su energía, que hicieron de esta edición una experiencia especialmente memorable.

¡Nos vemos en la ERW2026!

Robótica colaborativa, ¿Está garantizada la seguridad en el trabajo?



Robótica colaborativa: Seguridad y eficiencia en la nueva era industrial

La irrupción de la robótica colaborativa —los llamados cobots— ha transformado el paradigma de la automatización industrial. Hoy, humanos y robots comparten espacio y tareas en una interacción directa, sin barreras físicas que los separen. Esta convivencia, sin embargo, plantea un desafío fundamental: ¿Cómo garantizar que la colaboración hombre-máquina sea realmente segura?

El reto de la seguridad: personas en el centro

ATX Robotics cree firmemente que la clave para una integración exitosa de cobots reside en poner a las personas en el centro del proceso.

Esta filosofía se basa en el desarrollo de soluciones donde la tecnología se adapta al entorno y a los operarios, no al revés. Los cobots que seleccionan y programan están diseñados para percibir su entorno, anticipar riesgos y reaccionar de manera inteligente, priorizando siempre la seguridad y el bienestar de quienes trabajan a su lado.

Evaluación de riesgos: el primer paso hacia la seguridad

Antes de implementar cualquier solución colaborativa, ATX Robotics realiza una evaluación exhaustiva de posibles riesgos. Este análisis permite comprender a fondo los procesos, identificar posibles peligros y diseñar estrategias de mitigación a medida. No se trata solo de una lista de comprobación, sino de un proceso integral que abarca desde la interacción entre cobot y operarios hasta el diseño ergonómico de las estaciones de trabajo.

- ¿Cómo interaccionarán los operarios con el cobot?
- ¿Pueden existir movimientos impredecibles por parte de los humanos cuando se encuentran cerca del cobot?
- ¿Qué formación será necesitará el personal para trabajar con el cobot?
- ¿Qué mejoras pueden realizarse en cuanto a diseño ergonómico de la estación de trabajo?

Estas cuestiones son solo el punto de partida.

[Leer más.](#)

Noticia enviada por [ATX Robotics](#)

GeoEntec Environment Technologies gana el premio al “Proyecto del Año” en la Nit de la Robòtica por su plataforma ROVAG desarrollada con Eurecat



La empresa GeoEntec Environment Technologies ha ganado el premio al “Proyecto del Año” en la Nit de la Robòtica, que organiza el Colegio de Ingenieros Industriales de Catalunya, por la solución ROVAG, que ha puesto en funcionamiento una plataforma robótica autónoma para la aplicación de tratamientos fitosanitarios en cultivos como bayas y hortalizas, para cuya creación ha contado con Eurecat como principal desarrollador e integrador tecnológico.

“ROVAG es una plataforma robótica multifunción modular para agricultura en invernadero que integra robots compactos con kits de pulverizado y espolvoreo de alta precisión, navegación autónoma y servicios en la nube con analítica e IA para predicción de cosecha y detección prematura de problemas fitosanitarios. Reduce insumos, mejora la calidad de tratamientos, su trazabilidad y control y es una plataforma escalable que apuesta por una agricultura empoderada, sostenible, competitiva y respetuosa con el medio ambiente”, detalla Jesús María Vila, CEO de la empresa GeoEntec.

Gracias a la inteligencia artificial, ROVAG también planifica trayectorias seguras, evita obstáculos, cuenta frutos y hojas, y detecta plagas o enfermedades de forma temprana.

Se trata de una solución que integra distintas tecnologías como la robótica, la inteligencia artificial y la analítica de datos para respaldar la transformación digital de la actividad agrícola e incrementar su eficiencia, sostenibilidad y competitividad.

En palabras del director de Robótica y Automatización de Eurecat, Daniel Serrano, “ROVAG es un ejemplo de cómo Eurecat trabaja junto al tejido empresarial para trasladar tecnologías como la combinación de la robótica y la inteligencia artificial a soluciones reales, codiseñadas y adaptadas a las necesidades del campo, validadas junto con los productores y listas para escalarse”.

Noticia enviada por [Eurecat](#)

GMV, doblemente galardonada en la 17ª edición de los Premios Comunicaciones Hoy por su innovación en los ámbitos industrial y sanitario



GMV ha sido reconocida con dos galardones en la 17ª edición de los Premios *Comunicaciones Hoy*, organizados por la revista del Grupo Interempresas, que distingue los proyectos tecnológicos más innovadores del año en España.

En la categoría **Industria**, el premio fue otorgado al proyecto **Scoobic MED**, desarrollado por **Passion Motorbike Factory–Scoobic y GMV** como socio tecnológico. Esta solución pionera de **movilidad eléctrica y autónoma** está orientada a optimizar la logística de última milla mediante el uso de **conectividad**

5G e inteligencia artificial. Gracias a la integración de **uPathWay**, la plataforma de GMV para la gestión y coordinación de robots y vehículos autónomos, el vehículo puede analizar su entorno, evitar obstáculos y optimizar rutas en tiempo real, incrementando la eficiencia y la seguridad de las operaciones.

Por su parte, el **Premio Especial al Mejor Proyecto Social** recayó en **OMICSpace**, impulsado por el **Instituto de Investigación Sanitaria La Fe (IIS La Fe)** y GMV. Este proyecto crea un **espacio federado de datos biomédicos** para la investigación clínica en España, promoviendo el intercambio ético y seguro de información entre instituciones. Basado en los **principios FAIR** y estándares europeos, OMICSpace permite integrar datos clínicos, genómicos y de biobanco para acelerar el desarrollo de la medicina personalizada.

Con ambos reconocimientos, GMV consolida su posición como **referente tecnológico en innovación industrial y sanitaria**, reafirmando su compromiso con la digitalización, la sostenibilidad y el impacto social positivo de la tecnología.

[Más información.](#)

Noticia enviada por [GMV](#)

ITI desarrolla solución 5G privada para la robótica conectada



La llegada de la tecnología 5G está revolucionando la robótica industrial al ofrecer comunicaciones ultrarrápidas, de baja latencia y alta fiabilidad, factores clave para habilitar la teleoperación en tiempo real y la autonomía conectada de robots en entornos productivos. Además, la integración con plataformas de computación en el borde (MEC) permite procesar grandes volúmenes de datos cerca de la fuente, reduciendo la carga de la red y garantizando respuestas inmediatas ante eventos críticos. Estas capacidades abren la puerta a nuevos modelos de operación remota, mantenimiento predictivo y coordinación de flotas robóticas, especialmente relevantes en sectores donde la precisión y la seguridad son esenciales.

En este contexto, ITI, en colaboración con empresas de robótica y de manufactura industrial, está trabajando en COGNIBOT, financiado por IVACE+i y los Fondos FEDER, con número de expediente IMDEEA/2025/92. El proyecto está centrado en el despliegue automatizado de redes 5G privadas y en la abstracción de procesos en el edge para aplicaciones de robótica autónoma. El objetivo es conseguir que la infraestructura y los servicios en el borde se orquesten de forma desatendida, reduciendo los tiempos de puesta en marcha y garantizando los niveles de latencia y fiabilidad propios de la operación industrial. Los desarrollos del proyecto se focalizan en el papel de la inteligencia artificial (IA) para optimizar el rendimiento de la red y facilitar su configuración por parte de usuarios finales mediante capas de abstracción y asistentes basados en datos. Se busca que la red se adapte dinámicamente al contexto de misión del robot, priorizando el tráfico de control, la telemetría y la visión, y exponiendo interfaces sencillas para integrar nuevas celdas, dispositivos y servicios edge.

COGNIBOT capitaliza los resultados del proyecto IVACE 5GRECON, en el que se validó una plataforma de teleoperación de robótica móvil sobre red 5G privada en un entorno real. A partir de ese conocimiento, el nuevo proyecto da un paso más allá, evolucionando desde el telecontrol hacia capacidades de autonomía conectada, gestión de flotas y despliegue ágil en planta, con una arquitectura replicable orientada a las pymes industriales de la Comunitat Valenciana.

Noticia enviada por [ITI](#)

Estandarización de la robótica móvil para la industria



La creciente demanda de automatización en sectores como el automotriz, farmacéutico y manufacturero está impulsando la adopción de soluciones más integradas, certificadas y seguras. En este contexto, la robótica móvil industrial vive un proceso de transformación hacia arquitecturas abiertas y estandarizadas que permitan una mayor fiabilidad y un despliegue más fluido en entornos productivos complejos.

Una de las iniciativas que ilustra esta tendencia es la incorporación de plataformas de control basadas en PLC y componentes industriales certificados dentro de AMR. Entre ellas destaca SIMOVE, la plataforma modular de automatización desarrollada por Siemens para el control de flotas de vehículos autónomos en fábricas, almacenes y centros logísticos que Robotnik ya integra en robots como [RB-ROBOUT](#).

SIMOVE proporciona una arquitectura homogénea de hardware y software, apoyada en controladores PLC SIMATIC, variadores SINAMICS Micro-Drives y componentes de red SCALANCE que facilita la monitorización, coordinación y operación segura de robots móviles. Su orientación a estándares industriales y a la seguridad funcional la convierte en una herramienta adecuada para entornos con altos requisitos de certificación.

En el caso de la línea [RB-ROBOUT](#), diseñada para el transporte de cargas pesadas de hasta dos toneladas, esta integración permite aunar navegación avanzada con una base de control industrial estandarizada, facilitando su implantación en plantas donde los PLC, protocolos como PROFINET/PROFIsafe y los requisitos de seguridad funcional son obligatorios.

La colaboración técnica entre equipos de ingeniería especializados de Siemens y Robotnik está siendo especialmente útil para validar arquitecturas de control, garantizar la interoperabilidad con infraestructuras existentes y acelerar la introducción de sistemas móviles en líneas de producción cada vez más automatizadas.

[Leer más.](#)

Noticia enviada por [Robotnik](#)

Sensor de fuerza-par FTS de 6 ejes . Sentido del tacto robótico



El sensor de fuerza-par FTS de 6 ejes de SCHUNK funciona con precisión, alta resolución y flexibilidad. Estas características lo convierten en una solución de final de brazo que garantiza la máxima eficacia y seguridad de los procesos de automatización. Se utiliza en una amplia gama de aplicaciones, como el control de calidad, el control de procesos y los procesos de rectificado o montaje.

Los robots aumentan la eficacia y la calidad en la fabricación y ahorran costes. Sin embargo, solo pueden garantizar una producción sin desechos si todas las fases de producción y su supervisión funcionan con absoluta fiabilidad. Esto exige mucho de cada uno de los componentes. SCHUNK proporciona la base para ello con su nueva gama Robot PLUS. Esta abarca la zona situada entre la brida del robot y el efector final, incluidos los sistemas de cambio de herramienta, las unidades de compensación y los sensores de fuerza-par.

Parte de la cartera es el sensor de fuerza-par FTS de 6 ejes de SCHUNK. Su punto fuerte: Allí donde los robots llegan a sus límites por falta de sensibilidad táctil, les da la delicadeza necesaria para realizar incluso las tareas más difíciles. La amplia experiencia del equipo de desarrollo de SCHUNK se concentra en este sensor. Mide con la máxima precisión y resolución, lo que permite un control preciso de los procesos en diversas aplicaciones.

Aplicación versátil: desde celdas de batería hasta rehabilitación

El montaje de las celdas de batería de los **vehículos eléctricos** requiere un trabajo delicado. Al colocarlas en la bandeja de baterías, el robot coloca los módulos de baterías sobre tiras adhesivas. Aquí, el FTS garantiza que el robot pegue cada batería con la misma fuerza de contacto, creando la base para unas baterías funcionales y seguras de alta calidad constante.

[Leer más.](#)

Noticia enviada por [SCHUNK](#)

Una solución de proceso confiable con robots Stäubli y láser de fibra



La fiabilidad, la sostenibilidad y la calidad desempeñan un papel decisivo al soldar celdas de ion-litio en paquetes de baterías listos para la instalación, ya que los cortocircuitos u otros daños pueden tener consecuencias graves. La soldadura láser remota mediante robots garantiza el más alto nivel de seguridad y eficiencia.

La empresa SWS Laser GmbH, ubicada en Alemania, ha entregado una célula de soldadura láser innovadora para la producción de celdas de batería. Para asegurar el máximo grado de disponibilidad y fiabilidad del sistema de soldadura láser, los

ingenieros de SWS Laser se aseguraron de integrar solo los mejores componentes disponibles en el mercado. Esto se confirma con la elección de un robot de seis ejes Stäubli TX2-90 con una cabeza de procesamiento especialmente desarrollada por SWS Laser.

Soldadura láser remota guiada por robot para packs de baterías

El proceso en la célula está completamente automatizado, hasta la inserción de las celdas de Li-ion en el dispositivo. Después de la inserción, el operador inicia el proceso y el TX2-90 comienza a soldar las celdas de manera dinámica y precisa. La tarea del robot de seis ejes es posicionar el cabezal de procesamiento de manera exacta.

En la soldadura de baterías, los criterios de precisión y fiabilidad del proceso desempeñan un papel decisivo. Por razones de seguridad, se debe evitar la soldadura a través de las placas conectadoras de cobre. Las baterías no deben dañarse bajo ninguna circunstancia. El proceso láser ofrece condiciones ideales en este sentido, ya que la profundidad de soldadura se puede definir de manera confiable en el rango de μm .

El sistema de procesamiento de imágenes basado en láser de la célula es capaz de medir de antemano si un componente está en la posición correcta y crear un perfil topográfico después de la soldadura. Con esta tecnología, la calidad de cada soldadura individual se puede evaluar con alta precisión y documentar.

[Leer más.](#)

Noticia enviada por [Stäubli](#)

Adamo, el robot colaborativo que se certifica como dispositivo médico



La robótica colaborativa sigue ampliando sus fronteras con **Adamo**, un robot desarrollado en España que acaba de obtener la **certificación MDR 745**, acreditándolo como dispositivo médico para el **tratamiento de trastornos musculoesqueléticos**.

Con la asistencia del [cobot UR5e de Universal Robots](#) de seis ejes, Adamo aplica tratamientos de fisioterapia mediante aire comprimido, sin contacto directo con el

paciente y manteniendo con exactitud la presión y la temperatura establecidas por el profesional sanitario. Así, **puede reducir hasta un 60% los tiempos de recuperación**, mejorando la eficacia de los tratamientos y acortando las listas de espera.

El sistema **combina robótica e inteligencia artificial**. Integra una cámara 3D Intel RealSense que garantiza precisión y seguridad, una cámara termográfica que detecta alteraciones térmicas en los tejidos, sensores y un compresor de aire termostregulado de más de 200 L/min. Estas herramientas, junto con la versatilidad y fiabilidad del UR5e, permiten a Adamo emular terapias manuales con la **precisión propia de un robot** y recopilar **datos que apoyan el diagnóstico y el seguimiento clínico**.

Con **más de 20 unidades en funcionamiento alrededor del mundo** —como Sanitas (España), la Clínica de Lesiones Deportivas (Ecuador) o Abhinav Futuristics (India)—, la empresa desarrolladora [Adamo Robot](#) confía en esta certificación para **impulsar la robótica asistencial en hospitales y clínicas**, especialmente en dolencias como la artrosis, la rigidez articular o la lumbalgia, entre otras.

“Los fisioterapeutas están adoptando la tecnología con optimismo”, afirma Aleksandra Gruszkiewicz, CMO de Adamo Robot. “El robot aporta precisión y datos clínicos, pero la intervención humana sigue siendo esencial para marcar la estrategia de rehabilitación”, añade.

Adamo simboliza la convergencia entre automatización industrial y salud, y anticipa el **papel clave que la robótica tendrá en la medicina del futuro** y, en numerosos casos, del presente.

Noticia enviada por [Universal Robots](#)

StockBot: El robot RFID autónomo que revela tu inventario real



En los centros de distribución y almacenes de picking, donde la velocidad y la precisión son esenciales, StockBot, desarrollado por PAL Robotics, se presenta como una solución autónoma con tecnología RFID para el control de inventario. El robot permite descubrir el inventario real, reducir los *phantom items* y garantizar una trazabilidad total. Más que automatizar el conteo, StockBot ofrece una nueva forma de ver y entender el stock disponible: qué hay realmente, dónde está y qué falta.

Totalmente autónomo, StockBot se desplaza por los pasillos del almacén escaneando las etiquetas RFID de los productos con una precisión cercana al 99 %. Los datos recopilados se integran automáticamente en el sistema, ofreciendo información actualizada de manera continua y manteniendo un control diario del inventario sin intervención manual.

Entre sus principales aplicaciones destacan tres casos de uso:

- Detección de stock real: identifica artículos físicamente presentes pero no registrados, maximizando oportunidades de venta, evitando pedidos y transportes innecesarios y contribuyendo a una gestión más sostenible del inventario.
- Inventario fantasma: localiza referencias existentes en el sistema pero ausentes en estanterías, permitiendo detectar pérdidas o desajustes antes de afectar al picking o provocar retrasos y cancelaciones en pedidos.
- Auditorías de inventario: los escaneos automáticos y continuos permiten focalizar auditorías en zonas críticas y reducir drásticamente el tiempo necesario, manteniendo trazabilidad y fiabilidad.

Al ofrecer visibilidad total sobre el stock, Stockbot impulsa una intralogística más precisa, eficiente y sostenible, posicionándose como una herramienta clave para optimizar operaciones, tanto en almacenes como en centros de distribución.

[Más información.](#)

Noticia enviada por [PAL Robotics](#)

Ingeniería y fabricación conectadas: Acelerando la transición del diseño a la producción



Tekniker organiza, en el marco del proyecto europeo PIONEER, un workshop titulado “Ingeniería y fabricación conectadas: acelerando la transición del diseño a la producción”, un evento que abordará los principales retos y soluciones para lograr una integración efectiva entre las fases de ingeniería y fabricación.

El encuentro se centrará en cómo facilitar la interoperabilidad de datos y la continuidad digital a lo largo de toda la cadena de valor, promoviendo una industria

más ágil, eficiente y conectada.

Durante la jornada se presentarán estrategias y herramientas orientadas a reducir los silos de información, mejorar la trazabilidad de los datos, y acelerar la industrialización de nuevos productos.

Asimismo, se dará a conocer el Open Research Lab, una infraestructura abierta y colaborativa destinada a la experimentación, formación y validación de tecnologías vinculadas con la digitalización e integración de procesos productivos, desarrolladas en el marco del proyecto.

Este workshop está dirigido a profesionales de empresas fabricantes y proveedores de servicios industriales, así como a investigadores y estudiantes interesados en explorar cómo la innovación abierta, el diseño basado en datos y los flujos de trabajo de ingeniería virtual pueden optimizar los procesos de desarrollo de producto y producción.

Detalles del evento

- Modalidad: Presencial
- Lugar: Tekniker, Eibar
- Fecha: 2 de diciembre de 2025
- Horario: De 09:00 h a 14:00 h
- Precio: Gratuito

Noticia enviada por [Tekniker](#)

TaleMap: Interactividad a tus mapas personalizados



MatataStudio ha empezado este curso escolar lanzando un recurso que todas las personas que amamos TaleBot necesitábamos, el [TaleMap](#), un mapa transparente personalizable que podemos dotar de interactividad a través de una sencilla aplicación.

Por si alguien todavía no lo conoce, el [TaleBot](#) es el robot de suelo más innovador del mercado. Gracias a su diseño y a sus nuevas funcionalidades, se convierte en una herramienta muy potente a nivel didáctico para introducirse en la programación desde edades tempranas.

Este robot es capaz de trabajar con mapas interactivos preelaborados, identificando la temática del mismo, explicando la actividad propuesta y dando feedback al alumnado a medida que programan al robot. Hasta ahora las temáticas estaban limitadas a los mapas que incluye la Activity Box, como colores, formas, animales, los sentidos, etc. Pero gracias a este nuevo recurso se pueden crear mapas interactivos de cualquier temática.

El mapa físico viene numerado y en la aplicación encontramos ese mismo mapa pero en formato virtual. Lo único que tenemos que hacer es seleccionar la casilla a la que queremos asignarle un movimiento y/o un sonido, introducir en el mapa físico la imagen que corresponda y descargarle el programa al robot. Llegados a este punto, cuando programemos al robot y llegue a esa casilla, ejecutará las acciones que hemos asignado. ¡Una auténtica maravilla!

Si quieres entender bien cómo funciona te dejamos un vídeo para verlo en acción [pinchando aquí](#). ¡Sus posibilidades son infinitas!

Publicación enviada por [ALLKNOW Education](#)

Un ecosistema completo para aprender robótica



La robótica educativa debe seguir un aprendizaje progresivo y estructurado, realizar actividades dispersas “champiñones”, no asegura una formación sólida. **ToDoBots**, conformado por las plataformas **Primarybots**, **Esobots** y **Bachibots**, garantiza una continuidad desde la educación primaria hasta postobligatoria, adaptando las explicaciones, los contenidos y retos a cada etapa.

- [Primarybots](#) introduce la lógica y el pensamiento computacional.
- [Esobots](#) profundiza en la programación y los sistemas automatizados.
- [Bachibots](#) lleva el aprendizaje a un nivel avanzado con proyectos complejos y aplicaciones para Smartphone.

Con el ecosistema **ToDoBots**, cualquier docente puede integrar la robótica en el aula sin necesidad de conocimientos previos en la materia, ya que cuenta con guías, actividades, retos, pruebas evaluativas, S.A. y un sinfín de recursos que facilitan su aplicación, potenciando la autonomía del alumno.

La tecnología no reemplaza al docente, sino que lo potencia. Con las herramientas adecuadas se optimiza el tiempo de enseñanza, reduciendo el esfuerzo en la preparación de clases y la organización del temario, lo que permite a los docentes enfocarse en acompañar a los alumnos durante su aprendizaje. Consiguiendo una atención a la diversidad 100%.

ToDoBots propone un enfoque innovador con formación al docente a lo largo del curso en formato de píldoras breves y dirigidas, proporcionando soluciones concretas aplicables en el aula. En lugar de enseñar robótica como un fin en sí mismo, se plantea como una herramienta para desarrollar competencias clave como la resolución de problemas, la creatividad y el trabajo en equipo.

Publicación de [Aula Maker](#)

PRODEL recibe la visita de la cúpula directiva de LEGO Education en SIMO Educación 2025

En PRODEL, distribuidor oficial de LEGO Education en España y poseedor del Sello de Calidad en Robótica Educativa de HispaRob, tuvimos el privilegio de recibir en nuestro stand de SIMO Educación 2025 a una destacada delegación de LEGO Education encabezada por su Presidente, **Victor Saeijs**.

Junto a él, nos visitaron figuras clave del equipo directivo como **Tom Hall, Andrew Sliwinski y Maximiliano Foncillas**, responsable de relaciones institucionales, entre otros representantes de la marca. Esta visita representa un reconocimiento al trabajo que desde PRODEL venimos desarrollando durante años en el ámbito de la robótica educativa, siempre con el compromiso de acercar a los centros educativos soluciones innovadoras y de calidad.



Durante su visita, los representantes de LEGO Education participaron activamente en el taller organizado por PRODEL en el stand de HispaRob, donde pudieron conversar con docentes, directores y directoras de centros e influencers del sector educativo. Estas interacciones permitieron compartir experiencias reales del aula y recoger impresiones muy valiosas sobre el impacto de la robótica y el enfoque STEAM en la enseñanza.

Durante estos se estuvo presentando **LEGO Education Ciencias**, una propuesta que refuerza la “S” de Science en el enfoque STEAM. Esta nueva línea destaca por su carácter lúdico y su alto grado de adaptación al currículo español, ofreciendo a los docentes herramientas eficaces para enseñar ciencias de forma práctica, motivadora y alineada con los objetivos educativos actuales.

Desde PRODEL, agradecemos profundamente la visita de LEGO Education y reafirmamos nuestro compromiso con la innovación educativa, trabajando cada día para que la robótica y la metodología STEAM lleguen a más aulas en toda España.

Publicación enviada por [PRODEL](#)

Campamentos y talleres tecnológicos para las vacaciones escolares de Navidad

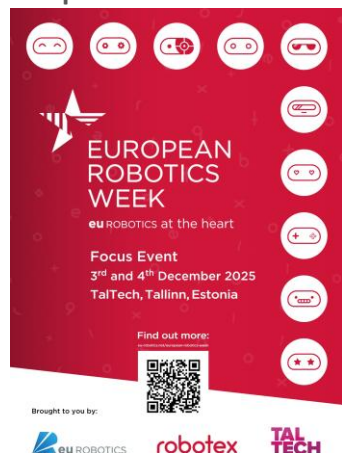


Descubre los [campamentos y talleres tecnológicos](#) que los miembros del grupo de **Robótica Educativa** ofrecen estas vacaciones de Navidad para aprender y disfrutar con la tecnología, la programación y la robótica.

- **Camp Tecnológico:** Talleres de programación, electrónica y robótica para jóvenes de 6 a 17 años en varias ciudades. [Más información.](#)
- **Academia de Inventores:** Colonias de Navidad con experimentos, robots, videojuegos y artilugios para niños/as de 5 a 13 años en Madrid, Zaragoza y Valencia. [Más información.](#)
- **ArganBot – Zona de Ciencias:** Campamento en Torrejón de Ardoz para edades de 4 a 16 años, con ciencia, tecnología y actividades navideñas. [Más información.](#)
- **TbKids – TecnoXmas:** Creación del “TbExpress” y retos tecnológicos para niños/as de 4 a 16 años en Sant Cugat, Barcelona y Madrid-Rivas. [Más información.](#)
- **Cantera de Empresas:** Campus Tecnológico de Navidad con creatividad, LEGO, Micro:bit y robótica para 5 a 17 años. [Más información.](#)
- **Escuela de Ciencia:** Campamento temático de Harry Potter para alumnado de 1º de Primaria a 2º ESO, descubriendo la ciencia tras la magia. [Más información.](#)
- **EscueLAB – Lab Camp:** Retos científicos y manualidades para niños/as de 3 a 12 años los días 22, 23, 26, 29, 30 de diciembre y 2 y 7 de enero. [Más información.](#)
- **Aulas del Futuro:** Actividades navideñas en Oviedo del 22 de diciembre al 7 de enero: Ocio Navideño, Cricut y E-textiles. [Más información.](#)

Noticias de eventos

European Robotics Week 2025 Focus Event



3 – 4 de diciembre | Tallin, Estonia

El Focus Event de la 15ª edición de la European Robotics Week tendrá lugar en Tallin (Estonia), en la Universidad de Tecnología de Tallin (TalTech), en colaboración con Robotex.

El evento de euRobotics se celebrará del 3 al 4 de diciembre de 2025. Incluirá actividades abiertas al público general, con el objetivo de acercar la robótica a toda la sociedad, así como eventos institucionales con representantes de la administración, la industria, centros de investigación y el ámbito académico.

El foco principal estará en el impacto social de la robótica y la tecnología. En línea con las áreas de interés tradicionales de la European Robotics Week, el evento de este año destacará el papel de la robótica en la educación, el mundo laboral y la sociedad en general.

[Más información.](#)

Call for "IFR's Women in Robotics" is now open

La convocatoria para nominar a “Mujeres que están dando forma al futuro de la robótica en 2026” ya está abierta.

La convocatoria “**Women in Robotics**” de la IFR, *International Federation of Robotics*, busca reconocer y dar visibilidad a mujeres en la industria de la robótica que puedan servir como referentes para las próximas generaciones. Una vez más, se seleccionará una lista de 10 mujeres que serán oficialmente distinguidas como “Women in Robotics de la IFR: 10 Mujeres que están dando forma al futuro de la robótica en 2026”.

La IFR ha decidido otorgar mayor visibilidad y reconocimiento a las mujeres en el ámbito de la robótica. El objetivo es inspirar a niñas y jóvenes a seguir carreras en disciplinas STEM o en robótica, además de ayudar a las empresas a avanzar hacia la igualdad de género y afrontar la escasez de profesionales.

En 2026, la IFR seleccionará nuevamente una lista de 10 mujeres para otorgarles el reconocimiento oficial como “Women in Robotics de la IFR: 10 Mujeres que están dando forma al futuro de la robótica”.

Toda la información: <https://ifr.org/ifr-press-releases/news/call-ifr-women-in-robotics-2026>

Agenda

[European Robotics Week 2025 Focus Event](#). Del 3 al 4 de diciembre. Tallin, Estonia.

[Bett Show](#). Del 21 al 23 de enero de 2026. Londres, Reino Unido.

[SIME 2026](#). Del 21 al 23 de enero de 2026. Zaragoza, España.

[Integrated Systems Europe \(ISE\)](#). Del 3 al 6 de febrero de 2026. Barcelona, España.

[Foro Transfiere](#). Del 24 al 26 de febrero de 2026. Málaga, España.

[Mobile World Congress](#). Del 2 al 5 de marzo de 2026. Barcelona, España.

[ROBOVIS 2026](#). Del 2 al 4 de marzo de 2026. Marbella, España.

[Bienal Internacional Máquina-Herramienta](#). Del 2 al 6 de marzo de 2026. Bilbao, España.

[Madrid es Ciencia](#). Del 19 al 21 de marzo de 2026. Madrid, España.

[ROBOTCONNECT2026](#). Del 23 al 24 de marzo de 2026. Barcelona, España.

[Hannover Messe](#). Del 20 al 24 de abril de 2026. Hannover, Alemania.

[Empack & Logistics Automation](#). Del 22 al 23 de abril de 2026. Oporto, Portugal.